

Doble Máster en Ingeniería Industrial y en Automática y Robótica

MÓDULO	ASIGNATURA	CRÉDITOS	TIPO	CURSO	SEMESTRE
Tecnologías Industriales	Sistemas Integrados de Fabricación	3	OB	1º	1S
Tecnologías Industriales	Máquinas y Motores Térmicos	3	OB	1º	1S
Tecnologías Industriales	Fuentes de Energía	3	OB	1º	1S
Tecnologías Industriales	Automatización y Control	3	OB	1º	1S
Gestión	Dirección Financiera	3	OB	1º	1S
Gestión	Recursos Humanos y Organización del Trabajo	3	OB	1º	1S
Instalaciones	Complejos Industriales	3	OB	1º	1S
Instalaciones	Cálculo y Diseño de Estructuras	3	OB	1º	1S
Tecnologías Industriales	Tecnología Eléctrica	3	OB	1º	2S
Tecnologías Industriales	Procesos Químicos	3	OB	1º	2S
Tecnologías Industriales	Máquinas Hidráulicas y Eólicas	3	OB	1º	2S
Tecnologías Industriales	Diseño de Sistemas Electrónicos	3	OB	1º	2S
Gestión	Redes de Suministro	3	OB	1º	2S
Gestión	Dirección Integrada de Proyectos	3	OB	1º	2S
Instalaciones	Ingeniería del Transporte	3	OB	1º	2S
Instalaciones	Seguridad y Calidad Industrial	3	OB	1º	2S
Competencias Transversales	INGENIA AUTOMATICA (Ingeniería de Sistemas)	12	OB	1º	1S y 2S
Tecnologías Industriales	Cálculo de Máquinas	3	OB	2º	1S
Instalaciones	Diseño de Instalaciones	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Comunicaciones	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Modelado y Simulación de Sistemas	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Instrumentación Electrónica	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Ingeniería de Software	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Sistemas no lineales	3	OB	2º	1S
Especialidad de Automática y Electrónica	Sistemas de Producción Automatizados	3	OB	2º	2S
Tecnologías Industriales	Ingeniería Térmica	3	OB	2º	2S
Gestión	Dirección Estratégica y de la Innovación	3	OB	2º	2S
Configuración Curricular	BLOQUE "INICIACIÓN AL DOCTORADO"				
Robótica	Robótica Aplicada	3	OP	2º	1
Robótica	Guiado y Navegación de Robots	3	OP	2º	1
Robótica	Tendencias en Robótica	3	OP	2º	2
Visión por Computador	Visión por computador	3	OP	2º	1
Inteligencia Artificial y Programación	Inteligencia Artificial	3	OP	2º	1
Herramientas Básicas	Matemáticas para Automática y Robótica	3	OP	2º	1
Trabajo Fin de Máster MAR	Trabajo fin de Máster	12	OB	2º	A
Trabajo Fin de Máster MII	Trabajo fin de Máster	12	OB	2º	A

Total Créditos

132